



**FAKULTET TEHNIČKIH NAUKA
KOSOVSKA MITROVICA**

Potpuno mehanizovani postupci i robotika

**Dr Ivica Čamagić, vanredni profesor
Dr Živče Šarkoćević, vanredni profesor**

Kosovska Mitrovica, mart 2022

- CILJEVI AUTOMATIZACIJE SU:

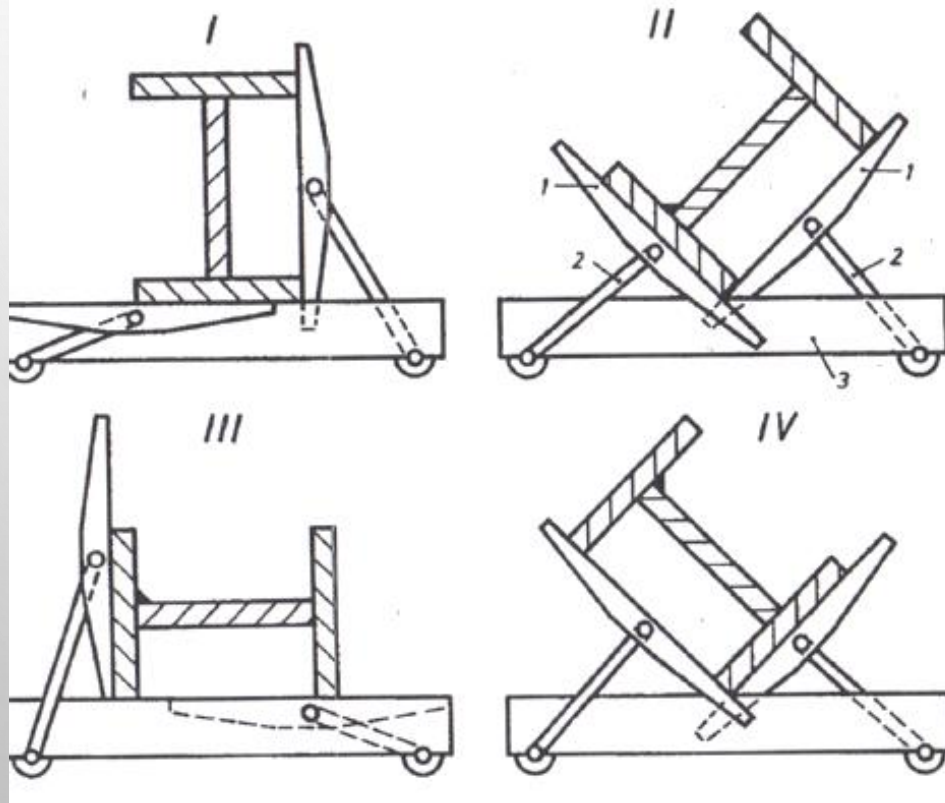
1. POJEDNOSTAVLJENJE PROCESA ZAVARIVANJA
2. POVEĆANJE BRZINE ZAVARIVANJA
3. ELIMINACIJA UTICAJA OBUČENOSTI RADNIKA
4. POVEĆANJE KVALITETA ZAVARIVANJA!!!

- UREĐAJI:

1. PREVRTAČI/POZICIONERI
2. OKRETALJKE
3. MANIPULATORI
4. SPECJALIZOVANI UREĐAJI ZA ZAVARIVANJE
5. ROBOTI

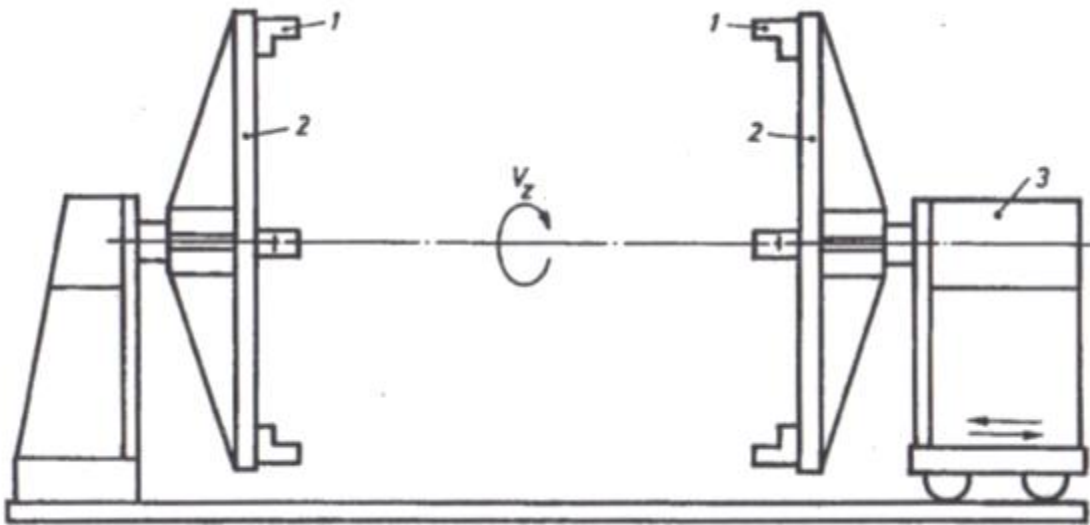
PREVRTAČI/POZICIONERI

- POSTAVLJANJE KONSTRUKCIJE U POLOŽAJ POGODAN ZA ZAVARIVANJE:

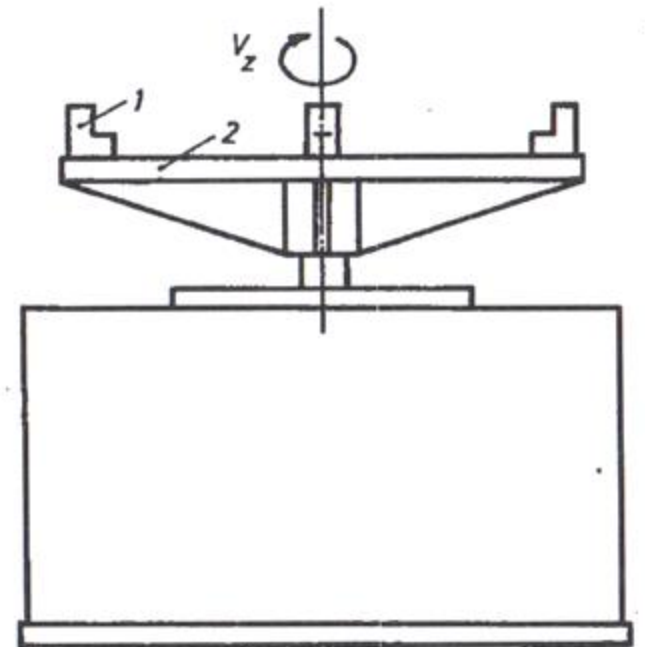


OKRETALJKE

- OKRETANJE KONSTRUKCIJE BRZINOM ZAVARI



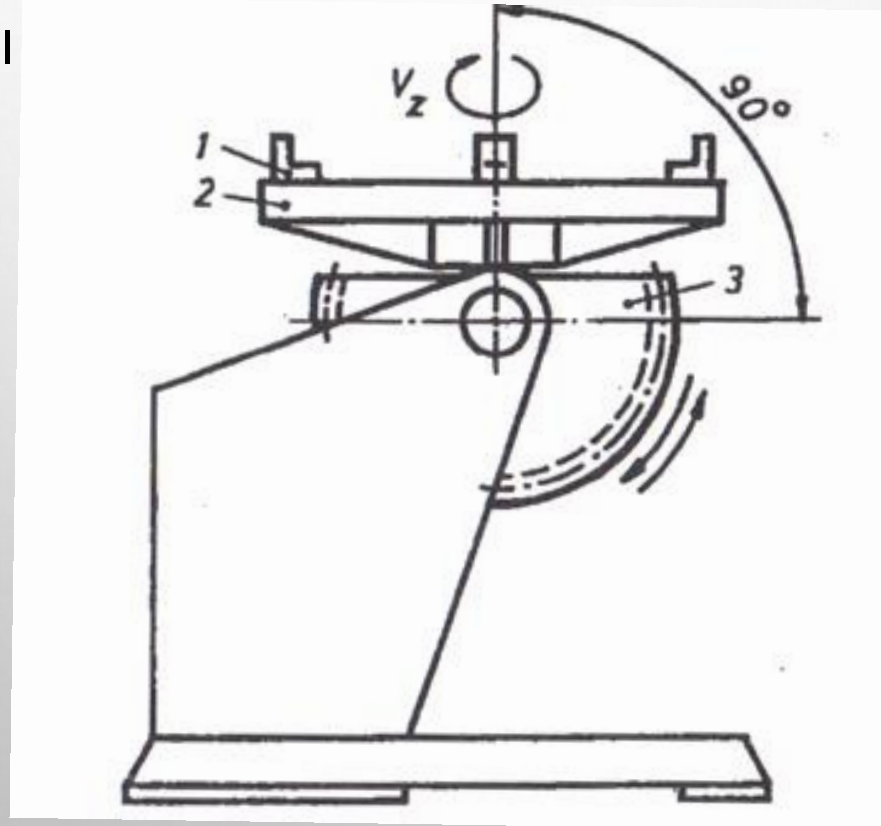
Horizontalne



Vertikalne

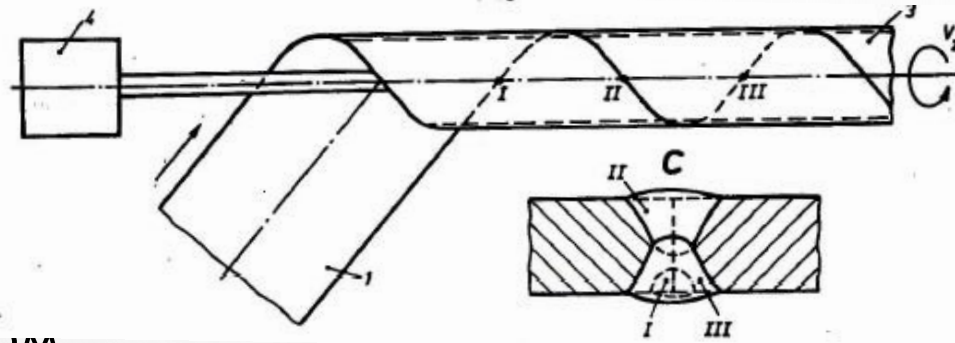
MANIPULATORI

- OBEZBEĐUJU POSTAVLJANJE U POLOŽAJ POGODAN ZA ZAVARIVANJE I



SPECIJALIZOVANI UREĐAJI ZA ZAVARIVANJE

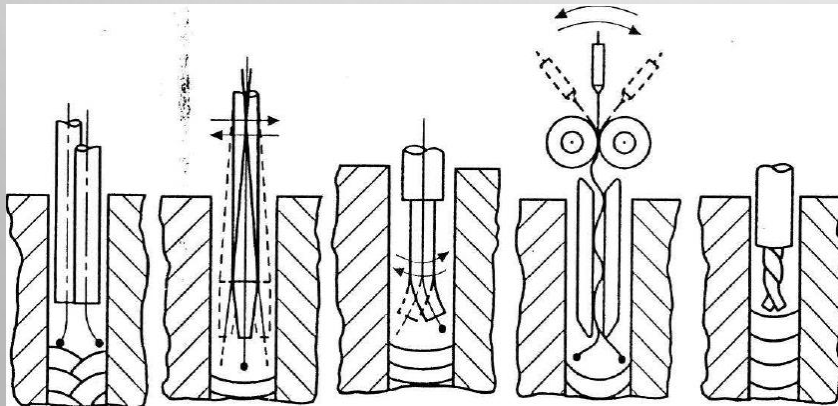
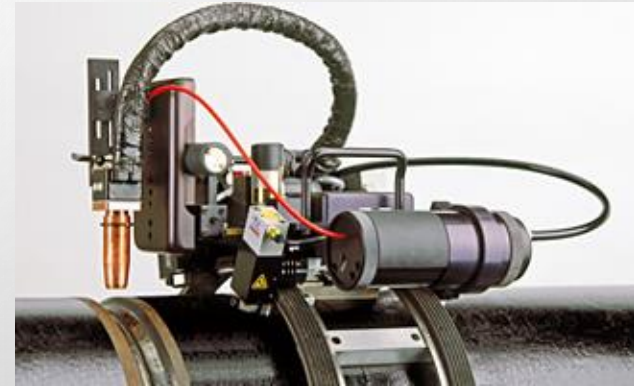
- UREĐAJI ZA IZRADU CEVOVODA VEĆEG PREČNIKA (MAG):



- ORBITALNO ZAVARIVANJE

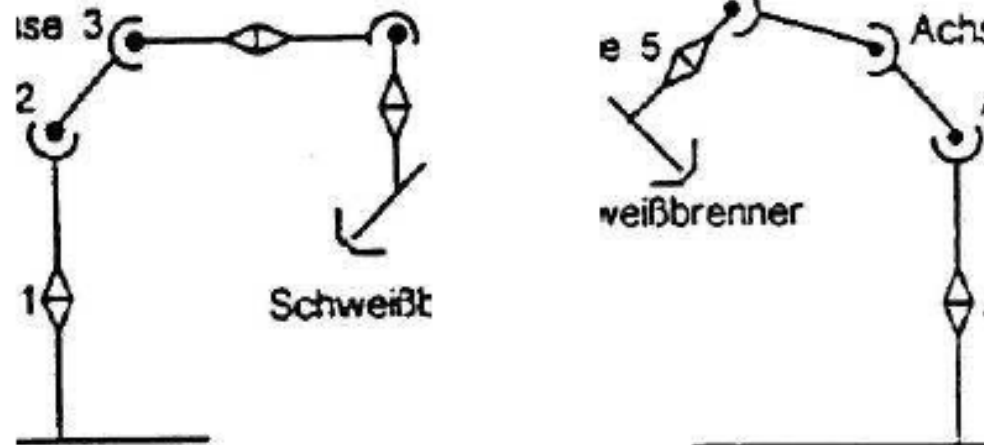
- ZAVARIVANJE U USKOM

ŽLJEBU MASIVNIH DELOVA (MAG):



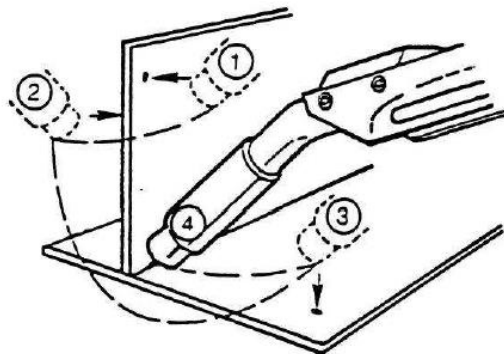
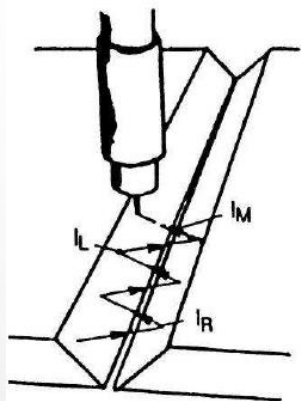
ROBOTI

- UREĐAJI ZA ZAVARIVANJE (NAJČEŠĆE MIG, MAG, ELEKTROOTPORNO) KOJI MOGU DA SE PROGRAMIRAJU I EVENTUALNO MOGU IMATI UPRAVLJANJE SI



Slika 1-15.3a. Kretanje robota - ose

- LASERSKI SENZORI ZA ODREĐIVANJE POLOŽAJA:



- FLEKSIBILNI SISTEM:

ROBOTA U JEDAN

